

平成 29 年 7 月 18 日

各 位

会 津 大 学

## RT ミドルウェア講習会のご案内

会津大学では南相馬市の後援で RT ミドルウェア講習会を開催いたします。

会津大学は「会津大学 産学ロボット技術開発支援事業」を実施し、ロボット研究を進めております。この事業は、会津大学の強みである ICT を活用したロボット開発の技術支援、会津 IT バレーとロボットバレーの連携による福島・国際研究産業都市（イノベーション・コースト）構想実現への貢献を目的としています。その取り組みの一環として「RT ミドルウェア講習会」を開催しており、このたび南相馬市で開催することとなりました。

本講習会は、RT ミドルウェアや RT コンポーネントの概念、作成方法、各種ツールの使い方を解説するとともに、実際に RT コンポーネントを作成しロボットを動作させて RT ミドルウェアの使い方を学ぶ実習形式の講習会となっております。

ぜひ、この機会をご利用いただき、関係各位のご参加を頂きますようお願い申し上げます。

### 記

- 主 催 : 会 津 大 学
- 後 援 : 南 相 馬 市
- 日 時 : 平成 29 年 8 月 25 日 (金) 10:00~18:00
- 場 所 : 南相馬市文化会館 ゆめはっと 多目的ホール (<http://www.yumehat.or.jp/>)
- 定 員 : 20 名 (受講料は無料)
- 申込み : RTC ライブラリの Web サイト「RTC ライブラリふくしま」でご案内します。※ 1
- 申込期限 : 平成 29 年 8 月 17 日 (木)
- プログラム概要 :
  - 第 1 部 OpenRTM-aist および RT コンポーネントプログラミングの概要 (座学)
  - 第 2 部 RTSystemEditor の使い方 (ノートパソコン(Windows 推奨)が必要)
  - 第 3 部ロボット操作実習 (ノートパソコン(Windows 推奨)が必要)  
(教育版レゴを使って実際にロボットを動かします)詳細は「RTC ライブラリふくしま」でご案内いたします。※ 1
- 前提知識 : Linux の基本コマンドが使えること。C++ の基本構文を理解していることが望ましい。
- 講習準備 : 各自 PC (Windows) に必要ソフトウェア※ 2 をインストールし持参願います。
- お問合せ : ご不明点がございましたら、下記担当までお問合せ願います。  
会津大学 RT ミドルウェア講習会事務局 (株) F S K 内) 担当 : 荒川 弘栄  
TEL 080-6047-5306 又は(株) F S K TEL 0246-27-1222 まで  
Mail [rtc-fukushima@fsk-brain.co.jp](mailto:rtc-fukushima@fsk-brain.co.jp)

※ 1 RTC ライブラリふくしま : <https://rtc-fukushima.jp/>

※ 2 必要なソフトウェアの情報は申し込み後、申込者にメール等でご案内します。

以上

裏面

平成 29 年度に開催予定の講習会

開催日時	開催場所	内容	
<b>RT ミドルウェア講習会</b>			
初級	8月25日(金)	南相馬市：ゆめはっと	OpenRTM の概念や作成方法などを解説しながらロボットを動かします
中級	9月29日(金)	郡山市：日本大学工学部	自分でプログラムを作成しセンサーを使いながらロボットを動作させます
上級	12月14日(木) ~15日(金)※	会津若松市：会津大学	簡単なロボットの設計～プログラミング～動作までの一連の流れを学習します

※上級の日程は現在調整中です。

初級プログラム内容

第 1 部 OpenRTM-aist および RT コンポーネントプログラミングの概要（座学）

RT ミドルウェアについての概要および RT コンポーネントの機能やプログラミングの流れについて説明します。

第 2 部 RTSystemEditor の使い方

RT システム設計ツール RTSystemEditor の使用方法について実習形式で体験します。

第 3 部ロボット操作実習

カメラを使い遠隔操作ロボットを作成。実際にロボットを動かします。動かすことができれば、コンポーネントの作成の仕方を学びます。



講習会の様子



教育用レゴロボット