

平成 29 年 11 月 14 日

各 位

会 津 大 学

RT ミドルウェア講習会【上級】のご案内

会津大学では「RT ミドルウェア講習会【上級】」を開催いたします。

会津大学は「会津大学ロボットバレー創出推進事業」を実施し、ロボット研究を進めております。この事業は、本学の強みである ICT を活用したロボット開発の技術支援、福島・国際研究産業都市（イノベーション・コースト）構想実現への貢献を目的としています。その取り組みの一環として「RT ミドルウェア講習会」を開催しており、このたびその上級の講習会を開催することとなりました。

「RT ミドルウェア講習会【上級】」ではプログラム開発、動作までの過程を体験します。教材にはロボットアームとカメラを使用し、実際のロボット動作に必要なモータの動かし方や画像処理について実践を交えながら学びます。また、災害対応に向けたロボットのアイデア（仕様）を考え、それを講習の成果として発表する場を設けます。ぜひ、この機会に皆様のご参加を頂きますようお願い申し上げます。

記

- 日 時 : 平成 29 年 12 月 14 日 (木) ~ 15 日 (金) 10:00 ~ 18:00
- 場 所 : 会津大学 先端 ICT ラボ LICTiA カンファレンスルーム
<http://www.u-aizu.ac.jp/intro/campusmap/>
- 受講料 : 無料
- 定 員 : 16 名
- 申込み : RTC ライブラリの Web サイト「RTC ライブラリふくしま」でご案内します。※ 1
- 申込期限 : 平成 29 年 12 月 7 日 (木) 16 時
- プログラム概要 :

1 日目

座学 : ロボットアームの制御について
課題 : ロボットアームを動作させる

2 日目

座学 : 画像処理について
課題 : 画像処理で物体を認識する
ミニロボットハッカソン

プログラムは変更となる可能性があります。また受講にはノートパソコン(Windows)が必要です。詳細は「RTC ライブラリふくしま」でご案内いたします。※ 1

- 前提知識 : RT ミドルウェア、RT コンポーネントを理解し、C++又は Python の知識があること
- 講習準備 : 各自 PC (Windows) に必要ソフトウェア※2 をインストールし持参願います。
- お問合せ : ご不明点がございましたら、下記担当までお問合せ願います。

会津大学 RT ミドルウェア講習会事務局 (株) F S K 内) 担当 : 荒川 弘栄
TEL 080-6047-5306 又は(株) F S K TEL 0246-27-1222 まで
Mail rtc-fukushima@fsk-brain.co.jp

※ 1 RTC ライブラリふくしま : <https://rtc-fukushima.jp/>

※ 2 必要なソフトウェアの情報は申し込み後、申込者にメール等でご案内します。

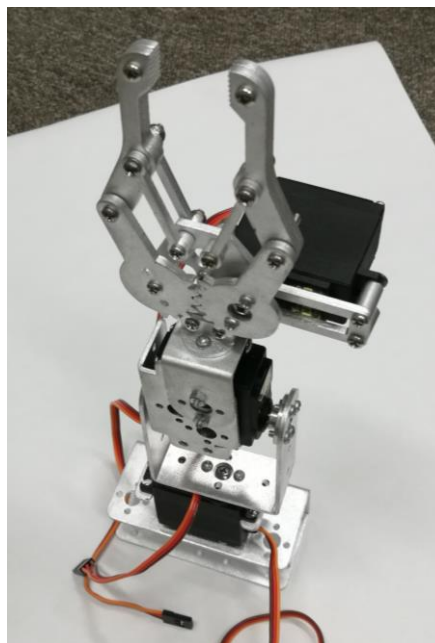
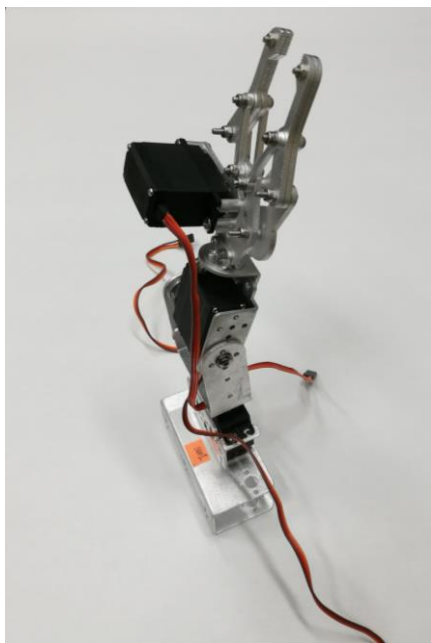
平成 29 年度開催の講習会

	開催日時	開催場所	内容
RT ミドルウェア講習会			
初級	8月25日(金) (終了)	南相馬市：ゆめはっと	OpenRTM の概念や作成方法などを解説しながらロボットを動かします
中級	9月29日(金) (終了)	郡山市：日本大学工学部	自分でプログラムを作成しセンサを使いながらロボットを動作させます
上級 (今回)	12月14日(木) ~15日(金)	会津若松市：会津大学	簡単なロボットの設計～プログラミング～動作までの一連の流れを学習します

講習会で使うロボットアーム

サインスマート 3軸 パレタイジングロボット ロボットアーム キット

<https://www.sainsmart.com/products/3-axis-desktop-robotic-arm>



回転半径: 240mm

高さ: 290mm

グripper最大幅: 55mm

3つのサーボモータの制御により、上下左右に動かすことが可能